

宋钰杰

意向岗位：机器视觉工程师

16639801842

邮箱：1326351080@qq.com

男

学历：本科

专业：机械设计制造及其自动化

到岗时间：一周内到岗

状态：离职



求职意向

意向岗位：机器视觉工程师



相关技能

1. 熟练 VisionPro、VisionMaster 工具使用
2. 熟练运用 C#与 VisionPro、VisionMaster 联合编程
3. 熟悉网口通讯与串口通讯以及 SQLServer 数据库命令
4. 熟悉机械手引导、九点标定、旋转标定、尺寸检测、缺陷检测、定位识别等
5. 熟悉博图软件的 plc 程序编写，并且熟悉 ABB 和 KUKA 工业机器人简单指令



工作经历

西安善时科技有限公司

视觉工程师 | 电气机械/器材制造

负责视觉定位测量等视觉项目试验、安装、调试

完成脚本编写、图像处理及调试工作

完成新项目中光源、相机以及镜头调试

参与机器视觉项目的工业相机、镜头、光源等机器视觉方案评估与设计

负责调试机器视觉缺陷检测产品的软件、制定并执行机器视觉缺陷检测产品的测试计划



项目经历

贴片机引导定位

视觉工程师

贴片机引导定位

项目描述 使用两台相机，一台拍贴片，另一台拍母片指定的位置，通过机械臂和平移台的带动，使 12 个贴片移动到设置好的 12 个粗定位的位置，当吸嘴吸住贴片依次从相机上方经过，给出采集信号，由相机进行精确定位和拍照，相机采集图像一次给出多个贴片的坐标和角度，使定位精度达到 0.02mm，整个工序要将贴片贴合到母片的指定位置。

项目负责

1. 据贴片选择合适相机镜头，出视觉方案。
2. 做九点标定以及旋转中心，测试贴片移动后位置是否准确

3. 编写视觉检测引导程序，与机构对接通讯协议
4. 根据客户要求对 GRR，CPK 视觉方案做出优化
5. 跟进调试过程并分析异常

电脑配件标签引导贴合

视觉工程师

项目描述：该项目采用上下方位相机，一个相机检测是否是合格产品，另一个相机采用 N 点标定对产品进行平移旋转标定等操作，将程序运行之后生成标定文件。其目的提高产能和产品合格率，避免人工贴合的效率、易出现贴合不标准、合格率低以及不规范等因素，从而降低成本。

项目职责：

- 1、负责两个相机和光源的评估、调试、安装。
- 2、上相机：根据下相机的对位情况对产品进行使用单点映射对位模块，绑定各特征信息、示教位、12 点标定和映射标定文件最终给出 X、Y 和 R 的偏移量，按照逻辑将信息发送给 PLC。
- 3、上相机光源：采用白色环光对产品进行模板匹配。
- 4、下相机：拍照位对对象拍照，进行特征匹配、位置修正、直线查找和圆查找，绑定全局变量。
- 5、下相机光源：采用白色同轴光，能凸显产品表面不平整性，减少表面反光。

齿轮检测

视觉工程师

项目陈述:齿轮内径检测

1. 通过图像采集设备对齿轮进行图像获取
2. 判断产品是否存在
3. 产品尺寸是否达标

该项目主要负责

1. 相机, 光源选型以及安装调试
2. 对产品合格与否进行分类
3. 现场调试, 优化程序满足要求

表盘瑕疵检测及测量

视觉工程师

项目描述：

检测手表表盘字符、花纹、LOGO、商标瑕疵，表盘外径及字符尺寸检测

项目流程：

1. 配合客户根据需求进行硬件选型
2. 对检测出产品制造中出现的 字符缺失，商标瑕疵，表盘的尺寸检测进行筛选
3. 处理损伤的工件和残次品
4. 根据客户需求编写 vpp 框架软件

电池与主板的贴合

视觉工程师

项目陈述:检测产品尺寸

- 1、相机拍照检测电池数量和位置，机械手吸取电池。
- 2、检测电池与主板和手机外壳的间隙，以及电池的角度。

- 3、检测电池排线与主板排线长度是否匹配。
- 4、读取电池二维码，检测电池背胶与电池贴合尺寸和角度。
- 5、引导机械手贴合电池。

该项目主要负责

1. 相机, 光源选型以及安装调试
2. 根据客户要求调试修改
3. 处理现场异常状况, 记录报告



自我评价

从事机器视觉相关项目调试开发，主要负责 2D 静态视觉机器人定位引导工作，能够使用 VisionMaster 完成视觉程序编写、九点标定、机器人通讯联调以及现场光学调试，参与视觉工作站从调试到产线落地相关工作。做事认真细致，遇到问题愿意沉下心排查解决，具备基础跨岗位沟通协作能力。平时心态积极，保有持续学习的意愿，主动积累项目经验，稳步提升自身技术能力。